

© С.А. Ачитуев

Россия, Улан-Удэ, Бурятский государственный университет

© Д.Е. Урбанович

Россия, Иркутск, Институт динамики систем и теории управления СО РАН

Магистральные режимы в эколого-экономической модели Республики Бурятия¹

Рассматривается задача оптимизации стратегии развития региона (Республика Бурятия) для агрегированной эколого-экономической модели, формализованного по сравнительно простой и достаточно общей схеме, предложенной при практическом моделировании ряда конкретных регионов. Сделана попытка имитационного моделирования для настоящего этапа развития РБ для вновь пересчитанных априорных данных.

© S.A. Achituev, D.E. Urbanovich

Main rate in ecology-economic model of Republic of Buryatia

The task of optimization of strategy of development of region is considered (Republic of Buryatia) for aggregated ecology-economic model formalized on rather simple and enough to the general (common) circuit, offered at practical modeling of a number of concrete regions. The attempt of imitating modeling for the present stage of development of Buryatia for again counted a priory of the data is made.

Введение

Конференция ООН по окружающей среде и развитию, состоявшаяся в июне 1992 г. в Рио-де-Жанейро на уровне глав государств и правительств провозгласила концепцию устойчивого развития как основу новой парадигмы будущего развития цивилизации. Она инициировала разработку национальных и региональных стратегий устойчивого развития.

Наиболее значимыми приоритетами стратегии устойчивого развития обозначены:

- экономический достаток;
- здоровая окружающая среда;
- рациональное управление ресурсами.

Для исследования моделей использовались принципы расширения и основанные на нем релаксационные расширения управляемых систем с неограниченными управлениями. В частности, использовался метод кратных максимумов.

Многие прикладные задачи оптимального управления оказываются вырожденными, имеющими магистральные решения. С

более общих позиций можно говорить о магистральной природе решения любых таких задач. Дело в том, что при математической постановке таких задач, непосредственно связанной с моделированием реальных объектов, закладывается стандартное предположение о безынерционности переменных, олицетворяющих в модели управляющие воздействия, иначе – о возможности их мгновенного переключения с одного значения на любое другое в процессе управления. Но в реальности оно выполняется лишь приближенно, поскольку любое физическое изменение происходит в результате некоторого процесса во времени, который мог бы быть описан дифференциальной связью. При моделировании она как бы игнорируется, и таким образом поставленная задача оказывается производной по отношению к задаче, в которой эта связь бы учитывалась.

В данном случае вырожденность является благом, которая состоит в возможности исключения имеющихся пассивных связей, что ведет к понижению порядка системы

¹ Работа выполнена при финансовой поддержке РФФИ (проект 07-01-90101) и РГНФ (проект 06-02-00055a).

связи, т.е. к упрощению задачи. Полученные результаты (магистральные решения) являются начальным или нулевым приближением оптимального решения в многоэтапном процессе оптимизации. Аналитические результаты дают благодатную почву для исследования, для различных сценариев развития эколого-экономических процессов.

Структура математической модели

Республика Бурятия рассматривается как единая территория, описываемая системой уравнений обобщенного динамического баланса:

$$v = Av + Bu + A^{(z)}z + B^{(z)}w + p,$$

$$\dot{V} = u, \dot{Z} = w,$$

$$\dot{R} = Q(R - R^*) - Du - Cv -$$

$$-Fp - D^{(z)}w - F^{(L)}L + Jz,$$

$$0 \leq v \leq V, 0 \leq z \leq Z,$$

$v(t)$ – вектор выпуска продукции по всем технологиям в момент времени;

$V(t)$ – вектор производственных мощностей;

$z(t)$ – вектор интенсивности восстановления ресурсов, т.е. скорость изменения показателей природной среды под действием текущих восстановительных мероприятий;

$Z(t)$ – вектор мощностей природовосстановительных отраслей;

$u(t)$, $w(t)$ – скорости изменения мощностей $V(t)$ и $Z(t)$;

$p(t)$ – вектор конечного непроизводственного потребления;

$R(t)$ – вектор показателей состояния природной среды и ресурсов;

R^* – вектор невозмущенного (естественного) состояния природной среды;

A – матрица коэффициентов прямых затрат в производственном потреблении, элемента a_{ij} которой показывает количества продукции j -й отрасли, затрачиваемое на выпуск единицы продукции j -ой отрасли;

B – матрица коэффициентов фондообразующих затрат, элемент b_{ij} которой показывает количество продукта j -й отрасли, затрачиваемое на единичное приращение мощностей отрасли;

A^z – матрица коэффициентов прямых затрат при восстановлении ресурсов, эле-

мент $b_{ij}^{(z)}$ которой показывает количество продукта отрасли j при единичном восстановлении ресурса i ;

$B^{(z)}$ – матрица коэффициентов фондообразующих затрат при восстановлении ресурса которой показывает количество продукта отрасли при единичном приросте мощности

Q – матрица коэффициентов самовосстановления (диагональные элементы q_{ii}) и взаимовлияния (элементы $q_{ij}, i \neq j$) показателей природной среды;

C – матрица удельных ресурсных затрат при выпуске продукции, в которой элемент c_{ij} показывает изменение показателя R_i при единичном выпуске продукта отрасли j в единицу времени;

D – матрица удельных ресурсных затрат при развитии основного производства, в которой элемент d_{ij} показывает изменение показателя R_i при единичном изменении мощности j -й отрасли в единицу времени;

F – матрица, элементы f_{ij} которой показывают изменение ресурса i , обусловленное единичным непроизводственным потреблением продукта отрасли j в единицу времени;

$F^{(L)}$ – вектор, компоненты $f_i^{(L)}$ которого показывают изменение показателя R_i под воздействием населения в единицу времени;

$L(t)$ – население региона в момент времени.

В системе не учитывается возрастание расходных коэффициентов с уменьшением количества полезного ресурса, но приемлемое решение достигается подбором специального функционала, стимулирующего как экономическую, так и природную подсистемы модели. Кроме того, мы предполагаем следующее:

1) производственные мощности используются полностью, т.е. производственная функция V не зависит от R и совпадает с функцией Кобба-Дугласа, т.е.

$$V = \gamma(\Phi)^{\alpha}(L)^{1-\alpha}; 0 < \alpha \leq 1; \gamma > 0,$$

где L – численность населения (работников);

2) выпуск используется на инвестиции (u), потребление (p) и затраты на восста-

новление ресурса (z);

3) население не растёт, $L = \text{const}$, $V = \gamma_1(\Phi)^\alpha$;

4) мощность восстановительной отрасли не лимитирует интенсивности восстановления, т.е. можно положить $w = 0$ и исключить уравнение относительно $\Phi^{(2)}$.

5) природный ресурс не используется на расширении производства, потребление и «обслуживание» восстановительной отрасли, т.е. $D = F = F^{(1)} = D^2 = 0$, кроме того, $Q = \text{const} < 0$,

$$\pi = lp - l^0(R - R_*)^2, \quad l, l^0 \geq 0, \quad l + l^0 = 1,$$

т.е. максимизируется функционал, имеющий смысл комбинации общего потребления и среднеквадратичного отклонения показателя природного ресурса от невозможного, при условиях:

$$\dot{\Phi} = u - \Delta\Phi, \quad (1)$$

$$R = Q(R - R_*) - CV(\Phi) + z, \quad u \geq 0 \quad (2)$$

$$\Phi(0) = \Phi_n; R(0) = R_n; \Phi(t_k) = \Phi_k; \quad (3)$$

$$\vartheta \quad p = (1 - A)v - Bu - A^2z. \quad (4)$$

Величины Φ_n, R_n, Φ_k, R_k заданы. Ограничения на « p » и на « z » не предусматриваются. Для определенности полагаем $t_n = 0$. Предварительно построим нижнюю Φ_b и верхнюю Φ_a , границы Φ , исходя из ограничения (3). Они составляют из решений уравнения $\dot{\Phi} = -\Delta\Phi$, исходящих из точек $(t_n = 0, \Phi_n)$ и границы $\Phi = 0$. Функция K имеет вид

$$K = \varphi_\Phi(u - \Delta\Phi) + \varphi_R(Q(R - R_*) - CV(\Phi) + z) + lp - l^0(R - R_*)^2 + \varphi_l.$$

Подставим выражение для « p » (формула (1)) в (1) и функцию « φ » зададим так, чтобы K не зависело от « u », « z ». Приравнявая к нулю коэффициенты при управлениях « u » и « z »

$$\varphi_\Phi - Bl = 0; \quad \varphi_R - lA^{(2)} = 0$$

и решая полученную систему относительно φ , получим

$$\varphi = l(B\Phi + A^{(2)}R);$$

$$K = \varphi_\Phi \Delta\Phi + \varphi_R(Q(R - R_*) - CV) + + l(1 - A)V - l^0(R - R_*)^2 = = l(\omega V - B\Delta\Phi) + lA^{(2)}Q(R - R_*) - l^0(R - R_*)^2,$$

где

$\omega = 1 - A - A^2C_0$. Пусть $\omega > 0$. Тогда максимум K (с учетом $V = \gamma_1\Phi^\alpha$) достигается в стационарной точке, определяемой условиями

$$K_\Phi = l(\omega\gamma_1\alpha\Phi^{\alpha-1} - B\Delta) = 0;$$

$$K_R = lA^{(2)}Q - 2l^0(R - R_*) = 0,$$

либо на одной из границ. Отсюда

$$\tilde{\Phi} = \min\left(\left(\frac{\omega\gamma_1\alpha}{B\Delta}\right)^{1/\alpha}, \Phi_a(t)\right); R = R_* + \frac{lA^{(2)}Q}{2l^0}$$

Пусть теперь $\omega \leq 0$. В этом случае $\tilde{\Phi} = \Phi_b(t)$, \tilde{R} сохраняется тем же.

В целом решением в пространстве (R, Φ) является последовательность, аппроксимирующая следующую разрывную функцию:

$$(R(t), \Phi(t)) = \begin{cases} (R_n, \Phi_n), t = 0 \\ (\tilde{R}, \tilde{\Phi}), t \in (0, t_k) \\ (R_k, \Phi_k), t = t_k. \end{cases}$$

Эта последовательность может быть построена следующим образом (для определенности $\tilde{R} > R_n$):

$$R_s(t) = R_n + st; \Phi_s(t) =$$

$$= \Phi_n + kst; t \in [0, t^0];$$

$$R_s(t) = R; \Phi_s(t) = \Phi; t \in [t^0, t^k];$$

$$t^0 = \frac{1}{s}(\tilde{R} - R_n); \kappa = (\Phi - \Phi_n)(st^0)^{-1};$$

$$z_s = s + CV(\Phi_s) - Q(R - R_*);$$

$$p_s = (\tilde{1} - A)V(\Phi_s) - Bu_s - A^{(2)}z_s;$$

$$u_s = \Phi_s + \Delta\Phi_s.$$

Наибольшее значение функционала Π равно (с учетом того, что границы t , R , Φ заданы) $\Pi = -\inf_D I$.

Если заменить в выражении $\tilde{\Phi}$ границу $\Phi_b(t)$ очевидной нижней границей $\Phi = 0$, то мы получим типичное магистральное решение, где магистралью является пара

$$\tilde{R}, \tilde{\Phi} = \min\left(\left(\frac{\omega\gamma_1\alpha}{B\Delta}\right)^{1/\alpha}, 0\right).$$

Для магистрали (если считать, что точки (R_n, Φ_n) и (R_k, Φ_k) лежат на ней или просто совпадают)

10

$$\tilde{P} = \int_{t_n}^{t_k} K(\tilde{\Phi}, \tilde{R}) dt = (t_k - t_n) \cdot K(\tilde{\Phi}, \tilde{R}) =$$

$$\begin{cases} t_k l ((1-\alpha)(\omega \gamma_1)^{1/(1-\alpha)}) \cdot \left(\frac{\alpha}{B\Delta} \right)^{\frac{\alpha}{(1-\alpha) + \frac{1}{4} \cdot \frac{1}{\rho} (A^{(z)} Q)^2}} & \omega > 0, \\ \frac{1}{4} t_k \frac{(l)^2}{l^0} (A^{(z)} Q)^2, & \omega \leq 0 \end{cases}$$

Это решение допускает достаточно простое качественное исследование и наглядную содержательную интерпретацию. Мы проведем это исследование, считая, что t_k достаточно велико и можно в связи с этим пренебречь участками выхода на магистраль и схода с магистрали. Заметим, что при $(l^0, l) = (0, 1)$, $z = 0$ и свободном R_k получается чисто экономический вариант. Для него получившиеся два типа решения соответствуют экономике рентабельной ($A < 1$) (т.е. прямые затраты меньше выпуска) и нерентабельной ($A > 1$). Естественно, что нерентабельная экономика по рассматриваемому критерию не должна развиваться. Как видно, заботы о сохранении и воспроизводстве ресурса ($A^{(z)} \neq 0, l > 0$) приводят к снижению порога рентабельности на величину $A^{(z)} C : A \leq 1 - A^{(z)} C$.

Если этот порог превышен, то магистралью будет $\Phi = 0$, т.е. производство, представленное основными фондами Φ , должно сворачиваться. При этом, однако, потребление p не исчезает. Из уравнений № 2 видно, что $\tilde{p} = -\tilde{z} = Q(R - R_0)$, $\tilde{z} < 0$, так как $V(\tilde{\Phi}) = 0$. Это означает, что восстанавливающая отрасль становится эксплуатирующей с интенсивностью естественного восстановления ресурса. Его, очевидно, нужно иметь в виду, чтобы заботиться о таких условиях, выраженных неравенством $\omega > 0$, при которых оно неоптимально.

Обратим, что состояние \tilde{R} ресурса улучшается (приближается к R_0) с уменьшением коэффициента затрат $A^{(z)}$. При $\alpha \rightarrow$ производственная функция приближается к линейной (характерная зависимость, часто используемая в экономическом анализе). В этом случае при $(\omega \gamma_1 / B\Delta) < 1$ стационарное значение $\tilde{\Phi}$ стремится к нулю, а при

$(\omega \gamma_1 / B\Delta) > 1$ отодвигается в бесконечность, и $\tilde{\Phi}$ становится граничным

$$\tilde{\Phi} = \Phi_k e^{-\Delta(t-t_k)} \quad R = R.$$

Решение для R при этом не меняется.

Теперь, рассматривая выражение для \tilde{P} для разных случаев, нетрудно сделать следующее общее заключение. Эффективность рассматриваемой эколого-экономической системы (оцениваемая величиной \tilde{P}) определяется параметрами $A, B, \Delta, C, A^{(z)}$.

Первые три характеризуют собственно эффективность экономической составляющей, которая повышается с их уменьшением. При достаточно эффективной экономике, когда $\tilde{Z} > 0$, $A^{(z)}$ имеет смысл удельной затрат и ее выгодно снижать; в противном случае, когда $\tilde{Z} < 0$, $A^{(z)}$ имеет смысл удельной отдачи от эксплуатации ресурса и этот параметр выгодно увеличивать, однако, как нетрудно видеть, ценой ухудшения состояния ресурса. Таким образом, главными факторами эффективности системы в целом и сохранения ресурса являются экономические факторы при условии активного управления ресурсом.

Замечание 1. До сих пор предлагалось, что население L (численность работников) постоянно. Пусть оно растет по закону $L = L_0 e^{\delta t}$, а функция полезности π рассчитывается на душу населения. Это можно учесть, полагая $l = l(t) = l_0 e^{-\delta t}$, $l^0 = l_0^0 e^{-\delta t}$, где $l_0 + l_0^0 = 1$. Задавая φ по-прежнему выражение (2) и подставляя его, получим (с учетом того, что теперь $\varphi_i \neq 0$)

$$K = l\omega V(L, \Phi) - B(l\Delta - l)\Phi + A^{(z)} l R +$$

$$+ l A^{(z)} Q(R - R_2) - l^0 (R - R_0)^2$$

$$K_\Phi = l\omega \gamma \alpha (L)^{(1-\alpha)} (\Phi)^{(\alpha-1)} - B(l\Delta - l) = 0$$

$$K_R = l A^{(z)} Q - 2l^0 (R - R_2) + A^{(z)} l = 0.$$

Отсюда с учетом выражений для l, l^0 , получим $\tilde{\Phi} = L \left(\frac{\omega \gamma \alpha}{D(\Delta + \delta l)} \right)^{1/(1-\alpha)}$,

$$\tilde{R} = \frac{l_0 A^{(z)} (Q - \delta)}{2l_0^0} = R_2.$$

Это магистраль для рассматриваемого случая. Отметим, что \tilde{R} по-прежнему постоянно, а $\tilde{\Phi}$ растет. Если для наглядности пренебречь амортизацией, положив $\Delta = 0$,

то $\tilde{\Phi} = \text{const} \cdot L$. Отсюда $\tilde{V} = \gamma(L)^{(1-\alpha)}(\text{const} \cdot L)^\alpha = \text{const}_1 \cdot L$, т.е. основные фонды растут с темпом роста населения L .

Заключение

Возможно рассмотрение различных задач, отражающих реальные факты и требования, как ограничения на состояния ресурсов, зависимость удельных затрат и способности к самовосстановлению от состояния ресурсов, затраты на мощность восстановительной отрасли других затрат и т. п. Дополнительно можно было бы моделировать различные сценарии развития с

учетом социального блока, в первую очередь исследовать проблемы, связанные с состоянием здоровья населения, а также различные социально значимые на данный период задачи.

Литература

1. Гурман В.И. Принцип расширения в задачах управления. – М.: Наука, Физматлит, 1997.
2. Гурман В.И., Рюмина В. И. Моделирование социо-эколого-экономической системы региона. М.: Наука, 1975.